

Lecture Notes

Schmidt, G.: Regelungs- und Steuerungstechnik I – Regeln, Steuern, Automatisieren, ca. 220 Seiten, LSR, 2002

Schmidt, G.: Regelungs- und Steuerungstechnik II – Entwurfsmethoden im Zustandsraum und Frequenzbereich, ca. 170 Seiten, LSR, 2002

Schmidt, G.: Grundlagen Intelligenter Roboter, ca. 170 Seiten, LSR, 2003

Schmidt, G.: Computational Intelligence – Neuro, Fuzzy und Evolutionäre Algorithmen, ca. 140 Seiten, LSR, 2002